



# HP065 電動缸

Positioning cylinder

## 標準型

Standard type



水平最大可搬重量  
Horizontal Payload (kg)

**150KG**



垂直最大可搬重量  
Vertical Payload (kg)

**50KG**



高剛性滾珠線性滑軌  
High Rigidity Linear Guide (mm)

**Ø35suj2**



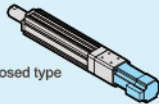
標準有效行程  
Effective Stroke (mm)

**50~550**

### 馬達連結方向 Motor position

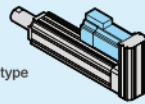
**CN**

直結外側型  
Straight motor, exposed type



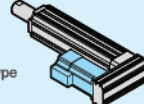
**Un**

間接上方型  
Reverse motor, up type



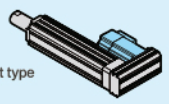
**Ln**

間接左側型  
Reverse motor, left type



**Rn**

間接右側型  
Reverse motor, right type



### 型號表示方式 Product code

型號 Model	螺桿型式 Ball screw type	導程 Lead	馬達連結 Motor position	有效行程 Stroke 間隔 Interval / 50mm	感測器數量 Sensor quantity	固定方式 Attachment method	馬達廠牌 Motor brand	瓦數 Wattage				
<b>HP065</b>	<b>S7</b> 轉造 C7 級滾珠螺桿 Grade C7 rolled ballscrews	<b>P04</b> 4mm	<b>CN</b> 直結外側型 Straight motor, exposed type	<b>Snnn</b> nnn = 行程 nnn=Stroke  50~550mm	<b>U2</b> 磁簧 2 個 ReedX2  <b>NN</b> 無磁簧 No reed	<b>D</b> 下方安裝 Down installation	伺服馬達 Servo Motor					
			<b>P05</b> 5mm				<b>Rn</b> 間接右側型 Reverse motor, right type	<b>P</b> 國際 Panasonic	<b>3</b> 400W			
		<b>P10</b> 10mm	<b>Dn</b> 間接下方型 Reverse motor, down type					<b>M</b> 三菱 Mitsubishi	<b>4</b> 750W			
		<b>P20</b> 20mm					<b>Un</b> 間接上方型 Reverse motor, up type	<b>Y</b> 安川 Yaskawa				
		<b>C5</b> 研磨 C5 級滾珠螺桿 Grade C5 precision ground ballscrews	<b>P05</b> 5mm					<b>Rn</b> 間接右側型 Reverse motor, right type	<b>Dn</b> 間接下方型 Reverse motor, down type	<b>U2</b> 磁簧 2 個 ReedX2  <b>NN</b> 無磁簧 No reed	<b>D</b> 下方安裝 Down installation	步進馬達 Step Motor
							<b>P10</b> 10mm					<b>Un</b> 間接上方型 Reverse motor, up type
	<b>P20</b> 20mm		<b>Un</b> 間接上方型 Reverse motor, up type	<b>T</b> 台達 Delta	<b>56</b> 五相步進馬達 60 框 5-Phase step motor Frame size : 60							
				<b>Un</b> 間接上方型 Reverse motor, up type		<b>L</b> 士林 Shihlin						
			<b>Un</b> 間接上方型 Reverse motor, up type		<b>D</b> 東元 Teco							

數值=基本導程(mm)  
Value = basic lead (mm)

間接型代號 (n)  
Indirect model number (n)  
n=1 : 1:1 傳動 / Drive  
n=2 : 1:2 減速 / Reduced speed

例 : P3=國際 300W  
P3=Panasonic 300W

型號編寫範例 Example

<b>Model</b>	<b>HP065 - S7 - P10 - CN - S300 - U2 - D - P4</b>							
<b>M-Pro</b>	型號 Model	螺桿型式 Ball screw type	導程 Lead	馬達連結 Motor position	有效行程 Stroke	感測器數量 Sensor quantity	固定方式 Attachment method	馬達廠牌/瓦數 Motor brand/Wattage

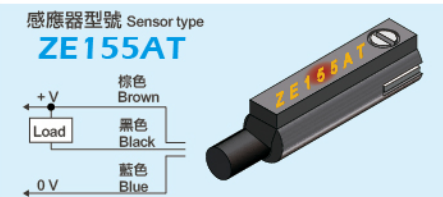
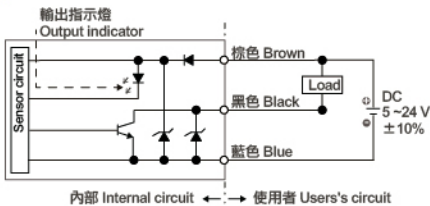
- 註 Note 1** 如需滑台採購碼，請依選用的規格上網下載 / 查詢。  
If a sliding table purchasing code is needed, download/query online in accordance with the chosen specifications.
- 註 Note 2** 使用 Z 相原點復歸模式時，有效行程需扣除一個導程長度。  
When using the Z-axis origin zeroing model, the lead length must be subtracted from the stroke.
- 註 Note 3** 標準配件包含連軸器(皮帶輪)，感測器 X2，馬達安裝座(不含馬達，可自行提供或另外報價)。  
Standard accessories include couplings (pulley), sensor X2, motor mounting. (excluding motor; can be self-provided or quoted separately)

規格性能 Specification

規格 Spec	驅動特性 Feature	滾珠螺桿 Ball screw				
位置重覆精度 Repeatability(mm)		±0.02				
減速機規格 Specification of reducer(mm)				S6	S6	
減速機比數 Ratio of the reducer(mm)				5	5	
最終導程 Final lead(mm)				1	2	
螺桿導程 Ball screw lead(mm)		4	5	10		
額定速度 Rated speed(mm/sec)		200	250	500	50	100
最大可搬重量(kg) Maximum payload	水平使用 Horizontal	400W 750W	150 150	150 150	150 -	150 -
	垂直使用 Vertical	400W 750W	50 50	45 50	18 35	150 -
標準行程 Stroke (mm)	間隔 Interval / 50mm	50~550				
部品零件 Parts						
滾珠螺桿直徑 Ball screw diameter(mm)		Ø16				
圓棒材質 Rod material		Ø35suj2				
調整座-軸承 Housing bearing		日製品 Made in Japan				
馬達連接方式 Motor linkage		連軸器或時規皮帶輪 Coupling or timing pulley				
原點及極限感測器 Home sensor and limit	上方外側 Up Outside	ZE155AT(NPN) 常開 Normal open				

- 註 Note 4** 伺服馬達搭配 T 型螺桿時，勿超過轉速 1000rpm 使用。  
When the servo motor is equipped with a trapezoidal screw, do not use speeds greater than 1000 rpm.
- 註 Note 5** 水平使用：導桿僅負責推動負載，如需搬運請裝設線軌。  
Horizontal use: The guide rod is only responsible for pushing the load. Please install a linear guide if it needs to carry a load.
- 註 Note 6** 導桿會有 ±2% 以下轉動，會導致位置重覆精度誤差，可於機構裝設輔助導桿或線軌。  
The guide rod will have less than ±2% rotation. If there is position repeatability precision error, an auxiliary shafts or linear guide can be installed.

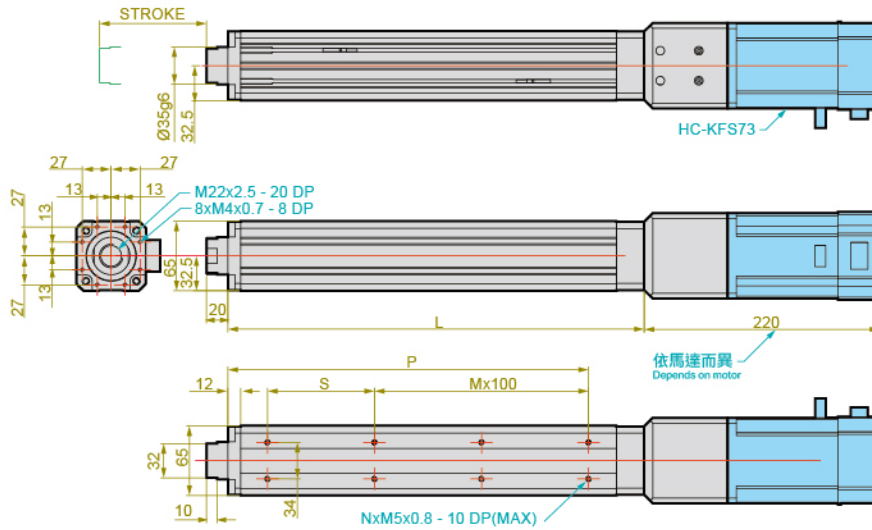
感應器接線圖 Sensor wiring diagram





CN 直結外側型 Straight motor,exposed type

伺服馬達 Servo motor 750W

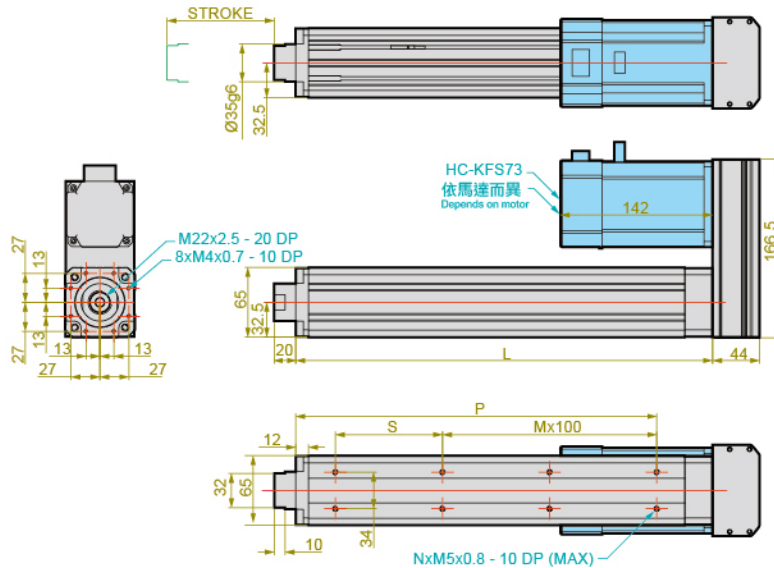


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	239	289	339	389	439	489	539	589	639	689
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
P	187	237	287	337	387	437	487	537	587	637
重量(Kg)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

單位/Unit: mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)

Un 間接上方型 Reverse motor,up type

伺服馬達 Servo motor 750W

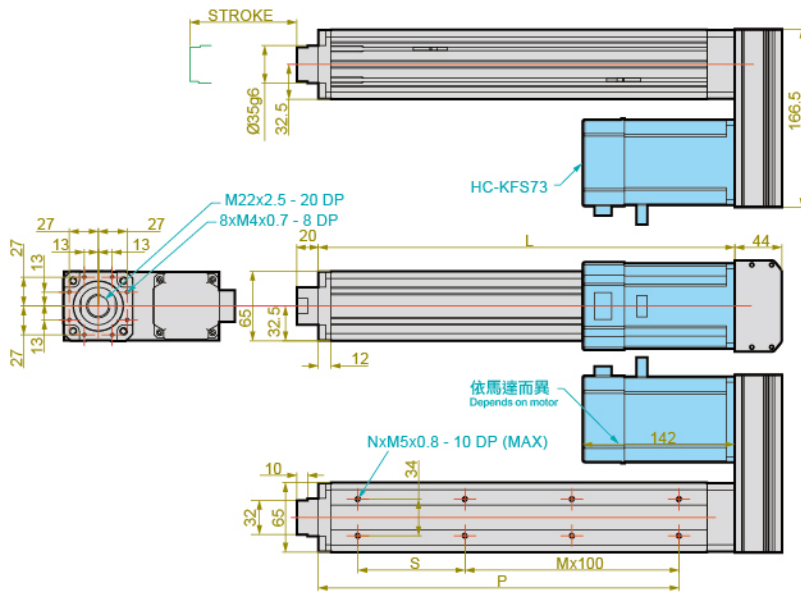


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	239	289	339	389	439	489	539	589	639	689
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
P	187	237	287	337	387	437	487	537	587	637
重量(Kg)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

單位/Unit: mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)

Ln 間接左側型 Reverse motor, left type

伺服馬達 Servo motor 750W

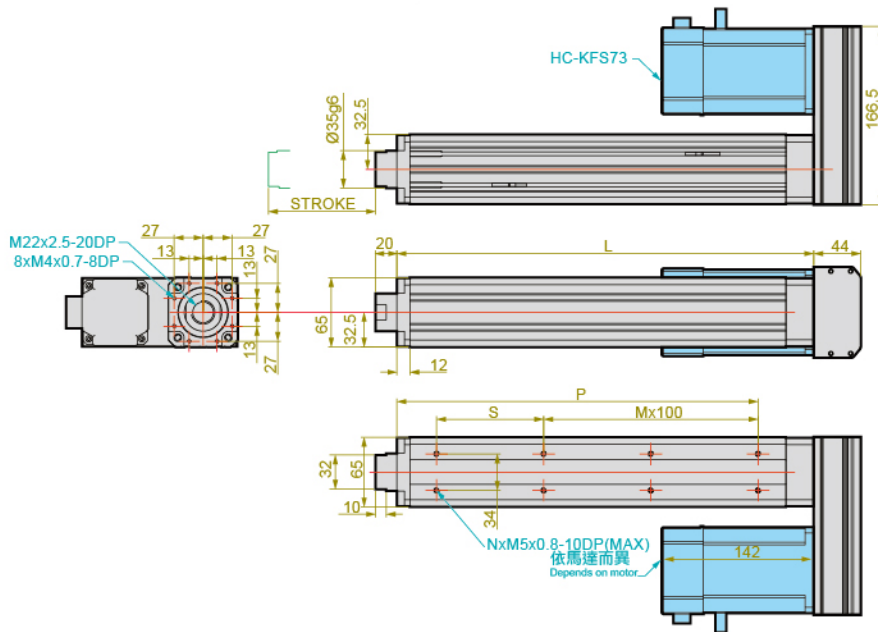


STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	239	289	339	389	439	489	539	589	639	689
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
P	187	237	287	337	387	437	487	537	587	637
重量 (Kg)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

單位/Unit : mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)

Rn 間接右側型 Reverse motor, right type

伺服馬達 Servo motor 750W



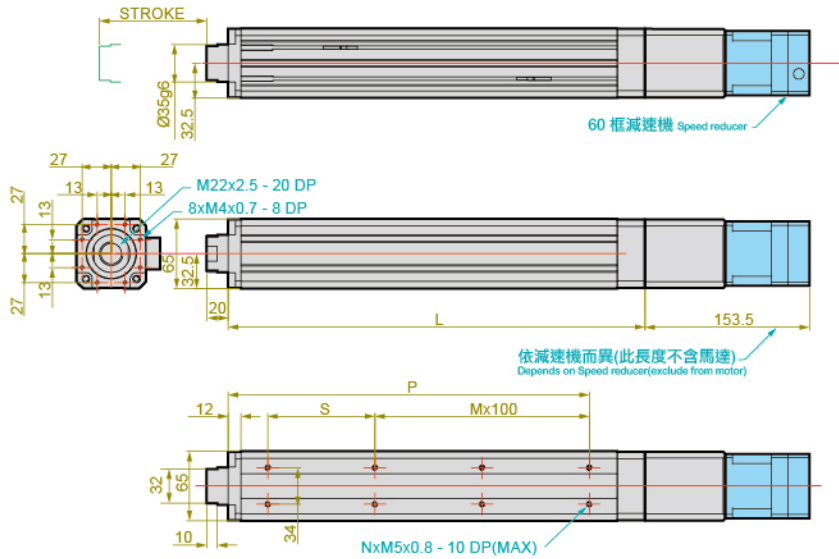
STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	239	289	339	389	439	489	539	589	639	689
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
P	187	237	287	337	387	437	487	537	587	637
重量 (Kg)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

單位/Unit : mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)



CN 直結外側型 Straight motor,exposed type

減速機 Gear reducer S6



STROKE	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500
L	239	289	339	389	439	489	539	589	639	689
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5	5
N	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14
S	50	100	50	100	50	100	50	100	50	100
P	187	237	287	337	387	437	487	537	587	637
重量(Kg)	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

單位/Unit: mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)

