



PN3

電動缸
Positioning cylinder

標準型
Standard type



水平最大可搬重量
Horizontal Payload (kg)

3KG



垂直最大可搬重量
Vertical Payload (kg)

1.5KG



高剛性滾珠線性滑軌
High Rigidity Linear Guide (mm)

1) **12×1**
2) **10sus440c**



標準有效行程
Effective Stroke (mm)

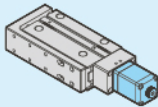
10/30/50

馬達連結方向 Motor position

CN

直結外側型

Straight motor, exposed type



型號表示方式 Product code

型號 Model	螺桿型式 Ball screw type	導程 Lead	馬達連結 Motor position	滑座規格 Slider type	有效行程 Stroke 間隔 Interval / 50mm	感測器數量 Sensor quantity	固定方式 Attachment method	馬達廠牌 Motor brand	瓦數 Wattage	手輪 Handwheel
PN3	S7 轉造 C7 級滾珠螺桿 Grade C7 rolled ballscrews	P01 1mm P02 2mm	CN 直結外側型 Straight motor, exposed type	A1 標準滑座 Standard slider	Snnn nnn = 行程 nnn=Stroke 10/30/50mm	U2 磁簧 2 個 ReedX2	H 上下方安裝 溝槽安裝 Up/Down/Slot installation	伺服馬達 Servo Motor P 國際 Panasonic 步進馬達 Step Motor 23 二相步進馬達 28框 2-Phase step motor Frame size : 28	0 10W	HW 步進馬達 可選配 手輪 Stepper motor Optional hand-wheel

數值=基本導程(mm)
Value = basic lead (mm)

例：P1=國際 10W
P0=Panasonic 10W

型號編寫範例 Example

Model	PN3 - S7 - P01 - CN - A1 - S10 - U2 - H - 23 - HW									
M-Pro	型號 Model	螺桿型式 Ball screw type	導程 Lead	馬達連結 Motor position	滑座規格 Slider type	有效行程 Stroke	感測器數量 Sensor quantity	固定方式 Attachment method	馬達廠牌/瓦數 Motor brand /Wattage	步進馬達可選配手輪 Stepper motor Optional hand-wheel

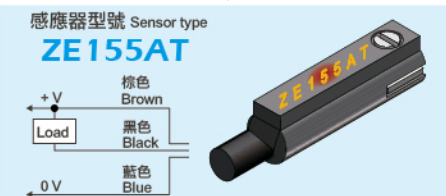
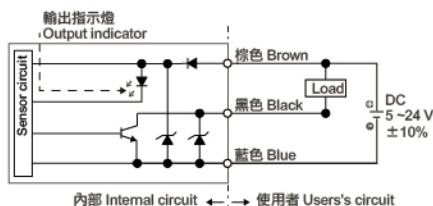
- 註 Note 1** 如需滑台採購碼，請依選用的規格上網下載 / 查詢。
If a sliding table purchasing code is needed, download/query online in accordance with the chosen specifications.
- 註 Note 2** 使用 Z 相原點復歸模式時，有效行程需扣除一個導程長度。
When using the Z-axis origin zeroing model, the lead length must be subtracted from the stroke.
- 註 Note 3** 標準配件包含連軸器(皮帶輪)，感測器 X2，馬達安裝座(不含馬達，可自行提供或另外報價)。
Standard accessories include couplings (pulley), sensor X2, motor mounting.(excluding motor; can be self-provided or quoted separately)

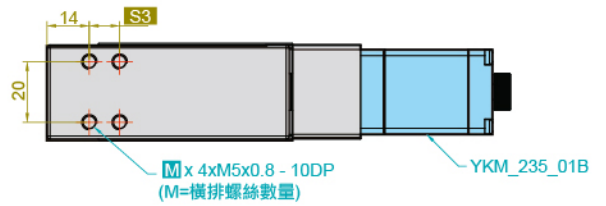
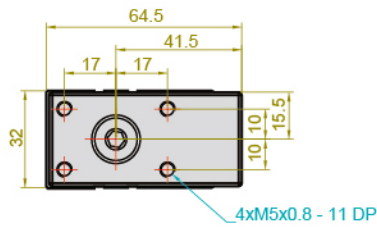
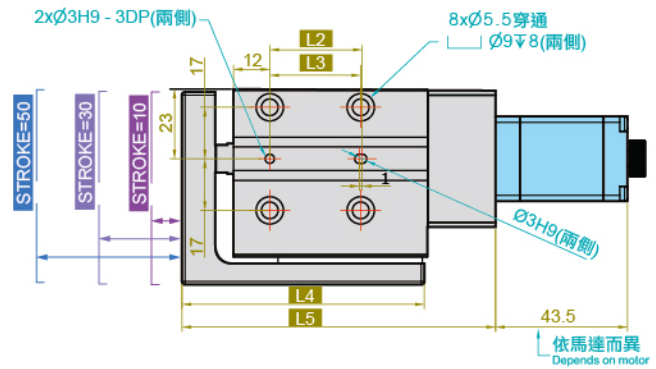
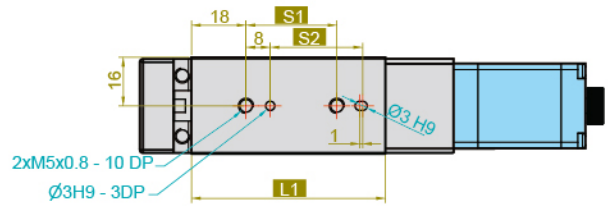
規格性能 Specification

規格 Spec	驅動特性 Feature	滾珠螺桿 Ball screw	
位置重覆精度 Repeatability(mm)		±0.02	
螺桿導程 Ball screw lead(mm)		1	2
額定速度 Rated speed(mm/sec)	伺服 10W / 50W Servo 10W / 50W	50	100
	步進馬達(YKM-235) Step motor (YKM-235)	15	30
最大可搬重量(kg) Maximum payload	水平使用 Horizontal	伺服 10W / 50W Servo 10W / 50W	3
		步進馬達(YKM-235) Step motor (YKM-235)	3
	垂直使用 Vertical	伺服 10W / 50W Servo 10W / 50W	1.5
		步進馬達(YKM-235) Step motor (YKM-235)	1.5
加/減速時間 200ms (伺服馬達) Acceleration/deceleration 200ms (servo motor)			
標準行程 Stroke (mm)	間隔 Interval / 50mm	10 / 30 / 50	
部品零件 Parts			
滾珠螺桿直徑 Ball screw diameter(mm)		Ø 6	
圓棒材質 Rod material		10sus40c / 12×1	
調整座-軸承 Housing bearing		日製品 Made in Japan	
馬達連接方式 Motor linkage		連軸器或時規皮帶輪 Coupling or timing pulley	
原點及極限感測器 Home sensor and limit	外側 Outside	ZE155AT(NPN)常開 Normal open	

- 註 Note 4** 水平使用：導桿僅負責推動負載，如需搬運請裝設線軌。
Horizontal use: The guide rod is only responsible for pushing the load. Please install a linear guide if it needs to carry a load.
- 註 Note 5** 導桿會有 ±2% 以下轉動，會導致位置重覆精度誤差，可於機構裝設輔助導桿或線軌。
The guide rod will have less than ±2% rotation. If there is position repeatability precision error, an auxiliary shafts or linear guide can be installed.

感應器接線圖 Sensor wiring diagram





STROKE	10	30	50
S1	30	30	50
S2	30.5	30.5	50.5
S3	10	30	25
L1	64	84	104
L2	30.5	50.5	70.5
L3	30	50	70
L4	80	100	120
L5	103.5	123.5	143.5
M	1	1	3
重量(Kg)	0	0	0

單位/Unit : mm 滑台重量不含馬達(誤差值±10%)

